Version

1.0

简介

IRE-SHY

随着新的Archer Plus系列的加入, Archer系列接收机得到了进一步的改进。

Archer Plus系列接收机新增一些功能。首先,增强射频抗干扰能力可以提供更可靠的射频性能,增强对油机点火过程中抗干扰性能。Plus系列接收机还具有ACCESS和ACCST D16模式,其中射频协议在遥控器绑定过程中进行智能配对。有了黑匣子记录功能,一些基本的飞行数据(如与信号和电源相关的数据)可以得到很好的保存。

Archer Plus SR8是一款具有8个高精度PWM通道输出的接收机内置三轴陀螺仪和三轴加速度计,支持多种飞行模式(自水平,自稳,侧飞等)和配置方法,配合可快拆式双天线,保证天线最佳接收距离,Archer Plus SR8可以通过连接SBUS In端口,并与其他任何带有SBUS Out端口的FrSky接收机连接,作冗余解决方案中的主接收机。使用FBUS协议,Archer Plus系列接收机可以与多个遥测设备(XACT舵机、ADV传感器等)无缝配对,并简化了接收机与FBUS设备的连接。

(一些功能需要ACCESS和ETHOS的支持。)



规格参数

- •尺寸: 54*20*10mm (长*宽*高)
- •重量: 9.8g
- 通道数:8/24通道
 8个高精度PWM和16个SBUS通道模式
 8个高精度PWM和24个SBUS通道模式
- •工作电压范围: 3.5-10V
- •工作电流: <65mA@5V
- 控制范围: > 2km(全范围)(范围可能根据当地情况而变化。)
- 通过AIN2(外部设备)的电压测量范围: 0-35V(电池分压比: 1:10)
- 天线接口: IPEX4
- •兼容性:所有FrSky ACCESS/ACCST D16协议遥控器

无锡睿思凯科技股份有限公司 地址:江苏省无锡市缘溪道3号,中秀科技园C栋四楼

IRF-SHU

FrSky ARCHER PLUS SR8接收机使用手册

特征

- 增强RF的抗干扰能力,性能更加稳定
- 智能配对的ACCESS和ACCST D16模式
- 支持黑匣子功能
- 内置三轴陀螺仪和三轴加速度计
- 多种飞行模式和配置方式(ETHOS、LUA脚本等)
- SBUS Out (支持16CH / 24CH模式)
- SBUS In (支持信号冗余)
- 全距操控并支持遥测数据回传(S.Port or FBUS)
- OTA (Over-the-Air) 无线升级功能
- 支持外部设备/电池电压检测

LED划	(ふ	ACCESS)					
绿灯	红灯	状态	黄灯	加速度计校准]	蓝灯	自检
亮	亮	注册	-	加速度计超出限值		亮	正在检测油门中心点
闪烁	闪烁	注册成功	元	(0.9G,1.1G)		闪烁	正在检测通道最大最小值
亮	亮	对码	关	加速度计正常		关	完成自检
亮	关闭	绑定成功	闪烁	校准完成			
亮	关闭	正常工作			-		
关闭	亮	失控保护					

注册与自动对码

请根据以下步骤完成对码和绑定:

- 以TANDEM X20为例,进入模型设置,选择射频系统,打开内置模块,将射频状态选择开启,类型选择ACCESS,然后根据需求决定内置或者外置天线,并选择发射功率,此时可以进行注册。(注意:当选择ACCST D16模式的时候,不需要对接收机进行注册。)
- 按住接收机的对码按钮给接收机通电,当接收机上的红灯和绿灯常亮时,代表接收机进入Reg模式。
- 3. 当遥控器界面出现注册ID、RX名称、UID时,点击注册,接收机红灯和绿灯从常亮变为 闪烁时,表示注册成功,遥控器界面也会出现相应提示。
- 4. 断开接收机电源。
- 5. 在遥控器RX(1、2、3)任选其一点击对码。
- 6. 将接收机通电。
- 7. 遥控器会自动弹出可以进行对码的接收机并选择它,接收机指示灯状态变为绿灯常亮、 遥控器界面显示对码成功即可。

注意:当接收机注册到遥控器后,如未重置接收机,只需再次给接收机对码即可,无需 再次注册。

无锡睿思凯科技股份有限公司 地址:江苏省无锡市缘溪道3号,中秀科技园C栋四楼

自稳功能基础操作指南

JRE-SHY

- a. 创建模型&确定接收机已经绑定到遥控器;
- b. 确保【SRX Stable】自稳功能开启进行六面校准(选择性步骤);
- c. 连接舵机安装接收机进入飞机模型;
- d. 根据通道列表设定混控通道以及遥控器开关;
- e. 进入【SRX Stable】界面选择对应机型和安装方式;
- f. 在自水平模式下,检查舵面与自稳通道是否对应;如果不一致,则在【SRX Stable】 界面反转对应通道:
- q. 在手动模式下,检查舵面反应与打杆是否对应;如果不一致,则在遥控器【输出】 菜单界面反转对应通道;
- h. 自检 Self-Check:
- I. 设定失控保护。

注意:请至对应产品网页【DOWNLOAD】栏目下载功能LUA工具(解压后将文件夹置于 内存卡【Scripts】文件的根目录下使用)。

陀螺仪传感器校准

确保Archer Plus SR8自稳功能已开启。

< 33	统设置	ETH	105		< SRX Stable	ETHOS	
		•	•		Stable System 1	1/2	
	(interest of the second	SKX Calibration			Stabilizing		on 🔻
	0				Self Check		Disable 🔻
					Quick Mode		Enable 🔻
					WingType		Delta 🔻
					Mounting Type		Horizontal 🔻
1	* ∕	± ⊞	ø	00:31:30	CH5 Mode		AIL2 🔻
1玄4	ない 罟 1		Stable	1	[SBV Stable]	→ [Stabiliz	$ingl \rightarrow IOnl$

【糸筑设直】→【SRX Stable】

1 SRX Stable1 \rightarrow 1 Stabilizing 1 7 1001

选择【SRX Calibration】脚本对Archer Plus SR8进行陀螺仪校准。

- 1. 陀螺仪需要六面校准,请将Archer Plus SR8放在平整的地面或者桌子上按照图示操作步 骤进行校准。
- 2. 将Archer Plus SR8 LOGO贴纸部分朝上平方至桌面,遥控器界面进入【SRX Calibration】 校准并选择"点击以确定"等待提示,然后按照遥控器提示进行校准。
- 3. 完成剩下5个面的校准,将Archer Plus SR8放置在对应的方向上确保所有值(X、Y、 Z、Mod)都显示1.000,偏差为±0.1以内。
- 4. 完成以上步骤即可完成Archer Plus SR8陀螺仪的校准。

无锡睿思凯科技股份有限公司 地址: 江苏省无锡市缘溪道3号, 中秀科技园C栋四楼 联系我们: frsky@frsky-rc.com 技术支持 (QQ): 424709968

Version FrSky ARCHER PLUS SR8接收机使用手册 **IR**e-sku 1.0 SRX Calibration SRX Calibration Calibration of SRX Gyros and Accelerometers Calibration of SRX Gyros and Accelerometers Place your SRX horizontal, top side up. Press ENTER to start Place your SRX horizontal, top side down. Press ENTER to start SRX Calibration SRX Calibration Calibration of SRX Gyros and Accelerometers Calibration of SRX Gyros and Accelerometers Place your SRX vertical, pins up. Press ENTER to start Place your SRX vertical, pins down. Press ENTER to start SRX Calibration SRX Calibration Calibration of SRX Gyros and Accelerometers Calibration of SRX Gyros and Accelerometers Place your SRX legible lettering, pins right. Press ENTER to start Place your SRX not legible lettering, pins left. Press ENTER to start SRX Calibration Calibration of SRX Gyros and Accelerometers Calibration finished 无锡睿思凯科技股份有限公司 联系我们: frsky@frsky-rc.com 地址: 江苏省无锡市缘溪道3号, 中秀科技园C栋四楼 技术支持 (QQ): 424709968

www.frsky-rc.com

舵机连接 & 接收机的安装

IRELSHU

根据通道列表将舵机连接到自稳设备的接口。

(注意:确保4组3pin插针方向朝向机头。

朝后安装		
<u> </u>		
	No.	
	●●●●●●●	
	1000 244	

输出通道	模型对应位置通道	全称
CH1	AIL 1	Aileron
CH2	ELE 1	Elevator
CH3	THR	Throttle
CH4	RUD	Rudder
CH5	AIL 2	Aileron
CH6	ELE 2	Elevator
CH7	AIL 3	Aileron
CH8	ELE 3	Elevator
CH9	RUD 2	Rudder
CH10	AIL 4	Aileron
CH11	ELE 4	Elevator
CH12	自定义	
CH13	自定义	陀螺仪增益调节
CH14&CH15	自定义	飞行模式
CH16	自定义	紧急模式

CH13的陀螺增益调整: 当CH13的值在中间时, 增益为零。增益随着旋钮值的增大而增大。当该值为±100%时, 增益达到最大值。

注意:1-12通道需要连接到相应的舵机。

参照通道表格,在遥控器端设定通道和开关。

く混控	ET	HOS	245 . 1 . 1 4 . III
名称	源	通道 +	类型
Ailerons	Aileron	1, 5, 7, 10	生效条件
Elevators	Elevator	2, 6, 8, 11	
Throttle	Throttle	3	
Rudders	Rudder	4, 9	
Gain	Pot1	13	
Flight Mode	sc	14	
Flight Mode	SD	15	
Emergency Mode	SG	16	
CH13-16自	的开关设定	三可供参考	0

无锡睿思凯科技股份有限公司 地址:江苏省无锡市缘溪道3号,中秀科技园C栋四楼

IIIFFF5H当 FrSky ARCHER PLUS SR8接收机使用手册

选择进入【SRX Stable】LUA页面,确定【机翼类型】和【安装类型】。

< SRX Stable E	rhos
Stable System 1	1/2
Stabilizing	on 🔻
Self Check	Disable 🔻
Quick Mode	Enable 🔻
WingType	Delta 🔻
Mounting Type	Horizontal 🔻
CH5 Mode	AIL2 🔻

① 机翼类型

② 安装类型

飞行模式的【Gain】和【Offset】的配置

< SRX Stable	ETHOS	
AIL Stab Gain		50%
ELE Stab Gain	(1)	30%
RUD Stab Gain		100%
AIL Auto 1v1 Gain		50%
ELE Auto 1v1 Gain	2	80%
ELE Hover Gain		100%
RUD Hover Gain	9	100%

- ① AIL/ELE/RUD增稳感度
- ② AIL/ELE自水平增益
- ③ ELE/RUD吊机方向增益

< SRX Stable	ETHOS	
AIL Knife Gain		50%
RUD Knife Gain	\cup	100%
AIL Auto 1v1 Offset		0%
ELE Auto 1v1 offset	2	0%
ELE Hover Offset		0%
RUD Hover Offset	3	0%
AIL Knife Offset	(4)	0%

① AIL/RUD侧飞方向增益

- ② AIL/ELE自水平角度微调
- ③ ELE/RUD吊机角度微调
- ④ AIL/RUD侧飞角度微调

在【Auto-Level】模式下,检验机翼/舵机系统的反应是否与飞行姿态一致。如果不一 致,请尝试在【SRX Stable】界面中反转相应的通道输出。

< SRX Stab	le ETHOS	
CH5 Mode		AIL2 🔻
CH6 Mode		ELE2 🔻
AIL Direction		Invers 🔻
ELE Direction		Invers 🔻
RUD Direction		Invers 🔻
AIL2 Direction		Invers 🔻
ELE2 Direction		Invers 🔻

无锡睿思凯科技股份有限公司 地址:江苏省无锡市缘溪道3号,中秀科技园C栋四楼 联系我们: <u>frsky@frsky-rc.com</u> 技术支持 (QQ): <u>424709968</u> Version 1.0

飞行姿态检查

Reishy

为保证飞行安全,强烈建议检查机型补偿方向。

自动水平模式的启动会对AIL和ELE产生较强的偏转,用于检查副翼和升降舵的响应。此外,开启侧飞和吊机模式,将在方向舵上有相同的补偿反应。



如图所示,当飞机向左或向右翻 滚(Roll)时,副翼应具有校正 动作。

Version

1.0

当飞机向上或向下倾斜(Pitch) 时,升降舵应具有如图所示的校 正动作。

当飞机向左或向右偏转(Yaw)时,方向舵应具有如图所示的校 正动作。

▲ 更改补偿方向后,确保在实际模型上再次检查。

检查机翼/舵机系统的反应是否与【Manual】手动模式下的遥控器操纵杆操作一致。如果 不一致,请按下ETHOS遥控器【输出】菜单工具中的通道条,尝试反向相应的通道输出。

ETHOS	通道4		()			-10	ETH			乱
	udders	CH4				•	• •			
遵道 0.0%		DOus			Elevators	CH2				onl
源控 0.0%				週道 0.0%				0.0%	週道(
				混控 0.0%				0.0%	満拉(
		00us 名利			Rudders	CH4				ttle
				通道 0.0%				-97.9%	3 3	
		反		混控 0.0%				-97.9%	混拉	
	伯	00us			Elevators	CH6				on2
				通道 0.0%				0.0%	通道(
	itit	-		混控 0.0%				0.0%	湯控 (
		00us				СН8				
	/Subtrim	居		週道 0.0%				0.0%	通道(
				78.66 0.001					-	

无锡睿思凯科技股份有限公司 地址:江苏省无锡市缘溪道3号,中秀科技园C栋四楼

Version

1.0

自稳模式自检

Reisha

- 1. 将飞机放置水平位置,并将油门放置最低,其他通道保持回中。
- 选择【SRX Stable】LUA脚本界面将【Self Check】Disable更改为Enable,然后蓝 色LED灯亮起。一旦蓝色LED灯开始闪烁,我们可以打杆校准通道(不包括油门通道) 的最大行程。
- 3. 校准完成, LED灯熄灭, 舵机左右摆动, 表示校准完成。

	く系统设置	ETH			SRX Stable	ETHOS	
ference of the stable stable stable stable on ference of the stable of the		•	•		Stable System 1	1/2	
(i) Line (a) (b) (c) (c) (c) (c) (c) (c) (c) (c) (c) (c	信息		SRX Stable		Stabilizing		ON 🔻
Quick Mode Enable ▼ WingType Delta ▼ Mounting Type Horizontal ▼ CH5 Mode AlL2 ▼ 在[SRX Stable]] 丁具中进行Self-Check. [系统设置] → [SRX Stable] → [Self-Check]	(i)		Ø_		Self Check		Disable 🔻
WingType Delta ▼ ▲ ● 00:33:59 在[SRX Stable]] 丁具中进行Self-Check。 【系统设置】→[SRX Stable]] → [Self-Check]					Quick Mode		Enable 🔻
					WingType		Delta 🔻
 ↑ ▲ 個 ◎ 00:33:59 CH5 Mode AL2 ▼ 在 [SRX Stable] 丁具中讲行Self-Check. 【系统设置】→ [SRX Stable] → [Self-Check] 					Mounting Type		Horizontal 🔻
在【SRX Stable】工具中进行Self-Check。 【系统设置】→【SRX Stable】→【Self-Check】	A	★ @	ø	00:33:59	CH5 Mode		AIL2 🔻
	在【SRX Sta	ble】工具中	·进行Self	f-Check。	【系统设置】→【	SRX Stable] \rightarrow	[Self-Check]

注意:要进行自稳模式自检,请确保启用自稳功能。进入【SRX Stable】工具并打开 【Stabilizing】,然后退出【SRX Stable】界面并再次返回此界面,此时自检 【Self Check】功能即可启用。

如何设置飞行模式

快速模式

该模式下支持自稳模式和手动模式(六轴关闭),并通过CH14进行切换。 此外,还添加了紧急模式,以通过CH16配置自水平模式默认值。具体配置如下所示。

SRX Stable ETHOS Stabilizing Self Check Quick Mode WingType Vounting Type CHS Mode	L/2 ON ▼ Disable ▼ Enable ▼	 ▶ (注意: ARCHER PLUS SR8 默认模式为"快速模式"。 - 如果应用快速模式,则没有侧飞或(3D) ■ 吊机模式。
Self Check Quick Mode WingType Mounting Type CH5 Mode	Disable	
WingType Mounting Type CH5 Mode		- 使用快速候式时将不使用CH15。
Mounting Type CH5 Mode	Delta 🔻	✓ 注意:由于R9接收机的RSSI数据与新款自稳
CH5 Mode	Horizontal 🔻	▼ 接收机 (Archer Plus、TD和TW自稳
	AIL2 🔻	▼ 接收机)的快速模式中的紧急模式使用
		系列作为冗余接收器时,请务必确保快速 模式完全关闭 (而不仅仅处于"Off"状态) (1.0.6或之前的固件版本)。
无锡睿思凯科技股份有降		
地址: 江苏省无锡市缘溪		联系我们: frskv@frskv-rc.com

IRE-SHY

在【SRX Stable】工具中启用	月快速模式	
输出通道	开关位置	飞行模式
	SW下 👀	关闭自稳
CH14(3段开关)	SW中 👀	增稳模式
	SW上 🚯	自水平模式
CH16(3段开关)	SW下 🔘	紧急模式(自水平模式)
	5岁长天开始 修会供予罚款	迷 住田20名到培收机作为

注意:从固件版本1.0.7或更高版本开始,紧急模式已取消,使用R9系列接收机作为 冗余接收机时,不需要禁用快速模式。

传统模式					
该模式下支持E 如下所示。	自稳模式和手动]模式(六轴关	闭) <i>,</i> 并通过C	H14&15进行西	己置。具体配置
飞行模式	增稳模式	自水平模式	吊机模式	侧飞模式	关闭自稳
CH14(3段开关)	CH14 SW 下	CH14 SW 下	CH14 SW 下	CH14 SW 上	сн14 sw ф
CH15(3段开关)	сн15 sw ф	CH15 SW 下	сн15 ѕw上	СH15 SW Ф	CI114 3W +



Version 1.0

三角翼和V型尾翼

IRELSHY





不同飞行模式的选择功能可设置在通道14上,并通过启用三段开关进行切换。

飞行模式	增稳模式	自水平模式	关闭
CH14	CH14>M+H (CH14 SW 下)	CH14 <m-h (CH14 SW 上)</m-h 	CH14 SW 中

1. 当选择三角翼/飞翼时,发射机产生的信号应在与AIL和ELE相关的通道没有混控。ARCHER PLUS SR8 将以固定的混控百分比自动计算AIL(CH1)和ELE(CH2)输入信号。

2. 当选择V型尾翼时,发射机产生的信号应在与ELE和RUD相关的通道上没有混控。ARCHER PLUS SR8 将以固定的混合百分比自动混合ELE(CH2)和RUD(CH4)输入信号。

增稳模式:当模型激活时,ARCHER PLUS SR8将在收到遥控器的命令后立即针对外力 (风)进行补偿。此功能用于增强模型在三个轴(Pitch, Roll, Yaw)上的稳定性。CH13 可以通过分配旋钮或滑块来调整陀螺仪增益,改变内部三轴陀螺仪产生的抵消信号的灵敏 度。

自水平模式: 当模式激活时, ARCHER PLUS SR8 将使模型在摇杆回中后, 通过AIL和ELE 通道上的内部三轴加速度计和三轴陀螺仪返回水平状态。(此时的RUD通道, 仅具有自稳 功能。)

吊机模式: 当模式被激活时, ARCHER PLUS SR8 在RUD和ELE通道上内置三轴加速度计和三轴陀螺仪会使模型机头垂直向上(不需要输入ELE和RUD)。在这种模式下, AIL用来控制模型的旋转, THR用来调节高度。(此时的AIL通道, 仅具有自稳功能。)

侧飞模式: 当模式激活时, ARCHER PLUS SR8 会通过内置的三轴加速度计和三轴陀螺仪 在设定的AIL和RUD通道上起效。在该模式下, 当拉升的动作完成时, 使用THR/RUD通道 会将机体保持在一定高度。(此时的ELE通道, 仅具有自稳功能。)

关闭: 当模式激活时, ARCHER PLUS SR8 将向模型直接发送遥控器产生的命令。

如何切换PWM高低速模式

出厂默认设置为【关闭】模式。
 要转到接收机【选项】,请选择开启高速 PWM或关闭。

警告: 高速模式仅适用于数字舵机。其他舵机应选择低速模式, 否则舵机将变热, 可能 烧毁。

无锡睿思凯科技股份有限公司 地址:江苏省无锡市缘溪道3号,中秀科技园C栋四楼

		2E	离检测	
失控保护			未	设置 🔻
RX3		对码	设置	重置
RX2		对码	设置	重置
RX1 SR8Plus		对码		重置
竞速模式				•••• •
通道范围			CH1	CH16
く射频系统	ETHOS		.1	

く RX设置	ETH <mark>05</mark>	.
遥测		关闭 🔵 开启
遥测功率25mW		关闭 ● 开启
PWM高/低速		关闭 🔵 开启
遥测数据协议		S.Port 🔻
SBUS		SBUS-16 🔻
引脚1		CH1 (Aileron1) 🔻
引脚2		CH2 (Elevators) 🔻

如何切换S.Port/F.Port/FBUS

く射频系统	ETHOS		2.45 #		く RX设置		
通道范围			CH1	CH16	遥测		关闭 ● ヲ
竟速模式				···· v	遥测功率25mW		关闭 🌒 🗄
RX1 SR8Plus		对码		重置	PWM高/低速	S.Port	关闭 💽 ;
RX2		对码	设置	重置	遥测数据协议	F.Port	S.Port
RX3		对码	设置	重置	SBUS	1900	SBUS-16
失控保护			未	设置 🔻	引脚1		CH1 (Aileron1)
		距	离检测		弓脚2		CH2 (Elevators)

进入接收机的【Set】。

进入选项Options, Telem.Port来更改协i	点击遥测数据协议 义。

く RX设置		
		关闭 ● 开启
		关闭 ● 开启
	SBUS-16	关闭 ● 开启
	SBUS-24	S.Port 🔻
		SBUS-16 🔻
		CH1 (Aileron1) 🔻
		CH2 (Elevators) 🔻

S选项可更改 SBUS-16模式或SBUS-24模式。

OTA功能

进入文件管理器,选择对应的接收机固件并选择OTA升级。给接收机通电,选择接收机, 固件刷写进度条完成后遥控将会提示更新成功。等待3秒,接收机工作灯亮起即可。

无锡睿思凯科技股份有限公司 地址: 江苏省无锡市缘溪道3号, 中秀科技园C栋四楼 联系我们: frsky@frsky-rc.com 技术支持 (QQ): 424709968

www.frsky-rc.com

如何更改SB	US通道模式			
く射频系统	ETH <mark>05</mark>		2.45 • • •	
通道范围			CH1	CH16
竞速模式				•••• 🔻
RX1 SR8Plus		对码		重置
RX2		对码	设置	重置
RX3		对码	设置	重置
失控保护			未谈	2置 🔻
		距	离检测	
选择接收机设	置【Set】。			

IRF-SHU

Version 1.0

(提示:固件升级过程中,请不要在近距离内进行绑定操作。

提示:请在接收机注册后进行OTA更新固件。

距离检测

IREFERSE

每次飞行前应进行飞行前的距离检查,以防由于附近的金属围栏或混凝土反射信号,以及 实际飞行期间建筑物或树木遮蔽信号而造成的信号丢失。

- 將模型放置在没有金属物体遮蔽的地面上方至少60厘米(2英尺)处(如木质长凳上) 同时接收机天线应处于垂直位置。
- 2. 打开ETHOS系统,移动至"射频系统"并选择距离检测。在距离检测模式下,有效距 离应约为实际可控距离1/30。

く 射频系统 ETHO	5	く射频系统		
通道范围	CH1 CH16	通道范围		CH1 CH16
竞速模式	🔻	竟速模式		🔻
RX1 SR8Plus	对码 设置 重置	RX1 SR8Plus	ē离检测	设置 重置
RX2	对码 设置 重置	RX2	RX:1 VFR:99%	设置 重置
RX3	对码 设置 重置	RX3	RSSI : 79dB	设置 重置
失控保护	未设置 🔻	失控保护		未设置 🔻
				距离检测

失控保护

启动该设置时有3种失控保护模式:无脉冲、保持、自定义模式。

- 无脉冲模式:信号丢失时,接收机在任何PWM通道上都不会产生脉冲。要使用此模式,请在菜单中选择该模式,并等待9秒钟,使失控保护生效。
- 保持模式:接收机继续输出信号丢失前的最后位置。要使用此模式,请在菜单中选择该 模式,等待9秒钟,使失控保护生效。
- 自定义模式:预先自行设置好信号丢失时需要通道输出的值。在失控保护中选择自定义 并设置,选择你需要的设编辑的通道进行设置。等待9秒钟,使失控保护生效。

く射频系统	ETHOS		2.45		く射频系统				
通道范围			CH1	CH16	通道范围	设定失控保护			
竟速模式				▼	竞速模式	未设置			
RX1 SR8Plus		对码	设置	重置	RX1 SR8Plus	保持	对码	设置	
RX2		对码	设置	重置	RX2	自定义	对码	设置	E
RX3		对码	设置	重置	RX3	没有脉冲	对码	设置	3
失控保护			未	设置 🔻	失控保护	接收机		未	设置
		86 I	翦检测						

注意:

Reisha

- 如果未设置Failsafe,则模型将始终以信号丢失前的最后工作状态工作,使用时请注 意潜在的损害风险。
- 当射频模块端的Failsafe功能被禁用时,接收机端默认为保持模式。
- 在无脉冲模式下,由于SBUS端口会保持信号持续输出,所以用SBUS端口时请勿将 失控保护设置成无脉冲模式。此模式下,请将SBUS端口设置为"保持"或"自定 义"模式。

我们将不断更新和提高产品性能。如需获取更多关于您所购买的产品信息,请登录官方网站 www.frsky-rc.com下载最新固件和使用手册。

无锡睿思凯科技股份有限公司 地址:江苏省无锡市缘溪道3号,中秀科技园C栋四楼